岩土工程有限元分析软件

PLAXIS 3D 2016[®]

案例教程

吸力桩的加载



北京筑信达工程咨询有限公司 北京市古城西街 19 号研发主楼 4 层,100043



计算机程序 PLAXIS 及全部相关文档都是受专利法和版权法保护的产品。全球范围的所有权属于 Plaxis bv。如果没有 Plaxis 和北京筑信达工程咨询有限公司的预先书面许可,未经许可的程序使用或任何形式的文档复制一律禁止。

更多信息和此文档的副本可从以下获得:

北京筑信达工程咨询有限公司

北京市古城西街 19 号研发主楼 4 层 100043

电话: 86-10-6892 4600

传真: 86-10-6892 4600 - 8

电子邮件: support@cisec.cn

网址: www.cisec.cn

北京筑信达工程咨询有限公司版权所有©, 2017.

筋信达

目录

查看计算结果	12
执行计算	10
网格划分	9
1.3 结构单元定义	4
1.2 土层定义	3
11 丁程属性	3
几何模型	3
吸力桩的加载	2
目录	I

吸力桩的加载

本例将研究近海地基中的吸力桩。吸力桩是一种大直径的空心钢桩,桩顶封闭,通过从内部抽水将其安装在海底。桩的内外压差就是桩的安装动力。

在本练习中,吸力桩的长度是 10m,直径为 4.5m。桩侧安装锚索,距桩顶 7m。为避免 桩的局部破坏,锚索作用位置处桩的壁厚有所增加。土层为粉砂。为了模拟不排水行为,要 用不排水强度参数进行不排水应力分析。本例将研究吸力桩在工作荷载下的位移。考察工作 荷载的四个不同角度。不模拟桩的安装过程。问题的几何形状见图 1 所示。

目标:

- ▶ 使用形状设计器
- ▶ 使用刚体(Rigid body)对象
- ▶ 用不排水强度参数进行不排水有效应力分析。
- ▶ 土层粘聚力随深度增加而增加。
- ▶ 复制材料组。
- ▶ 在输出程序中修改设置。
- ▶ 利用辅助对象加密网格



图1 吸力桩几何形状

几何模型

模拟吸力桩周围 60m 长、60m 宽的区域。该模型的尺寸已足够大,可以避免来自模型 边界的任何影响。

1.1 工程属性

按照如下步骤定义本例的几何模型:

- 1. 打开输入程序,从创建/打开工程(Create/Open project)对话框中选择新工程(New project)。
- 2. 为本例题输入一个恰当的标题。
- 3. 保持标准单位制,模型尺寸设为 xmin=-30m, xmax=30m, ymin=0m, ymax=30m.
- 4. 点击 *OK*。

1.2 土层定义

本例中只有一层水平土层,只需一个钻孔就足以定义该土层。

B

- 1. 在几何模型中添加一个钻孔。
- 2. 修改土层窗口中添加一个土层,顶部边界标高设为 z=0m,底部边界标高为 z=-30m。
- 3. 本例中水深为 50m,水头可以设置为 50m,但是只要整个几何体均处于水面,就 会得到相同的计算结果。因此 1m 的水头足以模拟本例问题,设置水头为 1m
- **4**. 打开**材料组窗口**,按照表 **1**.1 创建数据组。在**参数页面**的强度高级参数中去

掉**拉伸截断**选项(*Tension cut-off*)。在本例中,土的渗透性不影响计算结果。本例中不使用有效强度属性,而使用粘聚力参数模拟不排水剪切强度。在**参数页面**中展开高级数据树目录就可以进入高级参数设置。

参数	符号	砂土	界面	单位
一般设定				
材料模型	Model	<i>M-C</i> 模型	<i>M-C</i> 模型	
排水类型	Туре	不排水 B	不排水 B	
地下水位以上重度	Yunsat	20.0	20.0	kN/m ³
地下水位以下重度	Ysat	20.0	17.0	kN/m ³
参数				
杨氏模量	$E^{'}$	10 ³	10 ³	kN/m ²
泊松比	, V	0.35	0.35	
剪切强度	S _{u,inc}	1.0	1.0	kN/m²
摩擦角	φ_{u}	0.0	0.0	o
剪胀角	ψ	0.0	0.0	0

表 1.1 砂土及其界面的材料属性

PLAXIS 3D 2016 案例教程: 吸力桩的加载

刚度增量	$E_{inc}^{'}$	1000	1000	kN/m²/m
参考标高	Z _{ref}	0.0	0.0	т
内聚力增量	S _{u,inc}	4.0	4.0	kN/m²/m
参照标高	Z _{ref}	0.0	0.0	т
界面				
界面强度		手动	刚性	
界面强度折减	R_{inter}	0.7	1.0	
初始条件				
<i>K</i> 0的确定		手动	手动	
侧向土压力系数	$K_{0, x}$, $K_{0, x}$	0.5	0.5	

注:可以通过复制"砂土"的属性数据并修改 Rinter 的值快速创建界面属性数据。

5. 将"砂土"材料属性赋予土层,然后关闭材料组窗口。

1.3 结构单元定义

在结构模式中用刚性半圆面来模拟吸力桩。具体步骤如下:

创建吸力桩

在结构模式中,吸力桩作为刚体来考虑。可以通过在土体表面创建多段线,经过拉伸后 实现。

- 1. 点击侧边工具栏中的创建多段线按钮
- 2. 在(2.5,0,0)处单击创建绘图区的插入点,形状设计器窗口弹出
- 3. 在一般设置界面,默认形状选项为自由
- 多段线在 x-y 平面内绘制(如图 3.2),因此在本算例中默认方向轴有效。更多内容详见参考手册 5.7.2 节
- 5. 在线段页面,点击顶部工具栏的增加**断面按钮**
- 6. 线段类型设置为弧,相对起始角设置为 90⁰,半径为 2.5m,线段角度为 180⁰,如图 3.3
- 7. 点击确认,在几何模型中增加多段线,关闭形状设计器。
- 8. 🚺 点击多段线,选择拉伸选项,设置拉伸矢量 Z=-10
- 右击所创建的面,选择创建正向界面为吸力桩创建正向界面,类似地,为该曲面创 建负向界面
- 10. 右击多段线,在出现的菜单中选择关闭,右击关闭的曲线,在出现的菜单中选则创

說信达

建面,为吸力桩创建顶面







图 3.3 形状设计器的线段设置页面

为了创建吸力桩,我们使用刚体(Rigid body)功能。关于刚体(Rigid body)功能的更 多信息参见参考手册 5.6.8 节。

- 11. 右击顶面, 创建一个负向界面
- 12. 在模型浏览器中选择界面
- 13. 在选择浏览器树中,选择界面材料模式为自定义
- 14. 在下拉菜单中选择界面材料,如图 3.4 所示



图 3.4 在选择浏览器中设置界面材料

15. 多选顶面和侧曲面,右击,在出现的菜单中选择**创建刚体**(create rigid body), 创建新的刚体(如图 3.5 所示)





在选择对象浏览器中,通过设置 x_{ref}, y_{ref}, z_{ref} 的值,将刚体参考点设置为(2.5,0,-7)

 17. 设置 y 方向的平动条件(Translation condition_y)为位移,设置 x 方向的转动条件 (Rotation condition_x)和 y 方向的转动条件 (Rotation condition_z)为转动,对应值分 别为 u_y= φ_x= φ_z=0(如图 3.6 所示)

为局部网格加密创建辅助对象

为了达到更好的加密效果,我们可以利用形状设计器,在吸力桩周围创建一个曲面。

- 1. 【 点击侧边工具栏中的创建多段线按钮,并在绘图区域内选择点(7.5,0,0)
- 2. 在一般设置界面,默认形状选项为自由,默认方向轴为 x 轴和 y 轴
- 3. 在线段页面,点击顶部工具栏的增加断面按钮
- 4. 线段类型设置为弧,相对起始角设置为 90⁰,半径为 7.5m,线段角度为 180⁰,如图
 3.3
- 5. 点击确认,在几何模型中增加多段线,关闭形状设计器。
- 7. 点击确认,在几何模型中增加多段线,关闭形状设计器。
- 8. 💵 点击多段线,选择拉伸选项,设置拉伸矢量 Z=-15

该算例的几何模型设置完毕,如图 3.7 所示



图 3.6 选择对象浏览器中的 RigidBody 设置





网格划分

按如下步骤划分网格:

- 1. 点击网格标签,进入网格模式
- 2. 隐藏吸力桩周围土体,多选吸力桩以及吸力桩周围曲面以及顶面。
- 3. 在选择对象浏览器中设置粗燥因数为 0.25
- 4. 💿 单元分布为中等,生成网格
- 5. 进入分步施工模式

执行计算

本例的计算包括 6 个阶段。它们分别为初始条件的确定,吸力桩的确定,四种不同的荷载条件。将分析保持荷载大小不变时改变荷载方向的影响。

- 点击分步施工标签进行计算阶段的定义。保持计算初始阶段的计算类型为K0过程。 确保所有结构和界面都未激活。
- 3. 在这个阶段,选择忽略不排水行为
- 4. 激活所有刚体和界面
- 5. 预添加一个新的计算阶段,将其重命名为"Load pile 30 degrees"
- 6. 在阶段窗口中,勾选变形控制参数中的重置位移为零
- 7. 为了使本例的计算速度更快,设置求解器类型为 Pardiso(multicore direct)
- 8. 在数值控制参数中,通过取消勾选使用默认迭代参数,来修改迭代参数。
- 9. 设置单步最大荷载分率(Max load fraction per step)为 0.1
- 10. 点击模型浏览器中的刚体(Rigid body)
- 11. 在选择对象浏览器中,设置所选刚体(Rigid body)的 F_x=1949KN,F_z=1125KN

根据表 3.2 定义其他计算阶段,每个阶段都应该选择位移重置为零,求解器类型为 Pardiso(multicore direct),单步最大荷载分数(Max load fraction per step)为 0.1

计算顺序如图 3.8 所示。阶段_1 的计算是在初始阶段计算完成后开始进行。其他阶段的 计算均是在吸力桩安装计算完成之后进行。

- 12. 112. 112 开始计算
- 13. 🔚 计算完成时,保存

计算阶段	参考计算阶段	F _x / kN	F _z / kN
阶段 2: Load pile 30 degrees	阶段 1	1949	1125
阶段 3: Load pile 40 degrees	阶段 1	1724	1447
阶段 4: Load pile 50 degrees	阶段 1	1447	1724
阶段 5: Load pile 60 degrees	阶段 1	1125	1949

表 3.2 荷载信息

阶段测览器	
Initial phase [InitialPhase]	•
install pile [Phase_1]	🖸 📑 🚍
Load pile 30 degrees [Phase_2]	🖸 📑 🚍
Load pile 40 degrees [Phase_3]	🖸 📑 🚍
Load pile 50 degrees [Phase_4]	🖸 📑 🚍
` Load pile 60 degrees [Phase_5]	🕅 📑 🚍

图 3.8 阶段浏览器

查看计算结果

按照如下步骤查看计算结果:

- 查看最后一个计算阶段的计算结果。将显示整个几何模型的变形网格。吸力桩本身 的位移是关注的重点。
- 2. 【】选择位移云图,旋转模型使 x 轴与屏幕垂直
- 3. 如果坐标轴不可见,从视图菜单(View)中选择该选项。可以很清晰地看出,作用 在装上的集中力不影响局部位移场,表明此处的桩足够厚。
- 按照同样的方法,不同荷载方向下吸力桩的总可以从下拉菜单中选择相应阶段来观察。需要注意阶段 2,此时荷载的水平分量最大,如图 3.9 所示



图 3.9 阶段 2 结束时吸力桩的总位移